

## RT1 - Programmation Temps-Réel et Multi-Cœurs

*Comment éviter les pièges de la programmation temps réel et multi-processeur, en particulier sous Linux*

### Objectifs

- Découvrez les notions de multitâche temps réel
- Comprendre les problèmes liés aux CPUs multi-cœurs
- Maîtriser la programmation concurrente
  - Sur le même processeur
  - Sur un système multiprocesseur
- Comprendre les contraintes temps réel
  - Déterminisme
  - Prémption
  - Interruptions
- Interactions avec l'architecture du processeur
  - Cache
  - Pipeline
  - Optimisations
  - Multi-cœur et Hyperthreading
- Débogage d'applications temps réel
- Comprendre la structure d'un noyau temps réel

Ce cours apprend à maîtriser la programmation temps réel et multi-tâches en comprenant comment résoudre efficacement les problèmes rencontrés en fonction des primitives disponibles sur l'OS utilisé.

### Matériel

- Un PC Linux par binôme
- Une carte cible sous Linux
- Compilateur et débogueur croisés
- Support de cours imprimé
- Présentation et solutions des exercices

### Pré-requis

- Bonne connaissance de la programmation C embarquée
- Connaissance de base de l'architecture des processeurs

### Démarche pédagogique

- Les exercices s'attachent à mettre en œuvre les mécanismes disponibles pour résoudre des problèmes classiques: Readers-writers, producteurs-consommateurs, le repas des philosophes...
- Chaque exercice comprend une explication détaillée et un schéma, ce qui aide à comprendre le fonctionnement des algorithmes.
- Pour chaque exercice il est fourni un code quasiment complet avec des parties à compléter, ce qui permet, après une phase de compréhension du code fourni, de maîtriser des fonctionnalités qui habituellement prennent des heures à concevoir.
- Le cours comprend des exercices facultatifs destinés à approfondir la compréhension des sujets traités.

### Environnement du cours

- Cours théorique
  - Support de cours imprimé et au format PDF (en anglais).

- Le formateur répond aux questions des stagiaires en direct pendant la formation et fournit une assistance technique et pédagogique.
- Activités pratiques
  - Les activités pratiques représentent de 40% à 50% de la durée du cours.
  - Elles permettent de valider ou compléter les connaissances acquises pendant le cours théorique.
  - Exemples de code, exercices et solutions
  - Un PC (Linux ou Windows) par binôme de stagiaires (si plus de 6 stagiaires) pour les activités pratiques avec, si approprié, une carte cible embarquée.
  - Le formateur accède aux PC des stagiaires pour l'assistance technique et pédagogique.
- Une machine virtuelle préconfigurée téléchargeable pour refaire les activités pratiques après le cours
- Au début de chaque demi-journée une période est réservée à une interaction avec les stagiaires pour s'assurer que le cours répond à leurs attentes et l'adapter si nécessaire

## Audience visée

- Tout ingénieur ou technicien en systèmes embarqués possédant les prérequis ci-dessus.

# Plan du cours

## Premier jour

### Introduction au temps réel

- Les concepts de base du temps réel
- Les contraintes du temps réel et de l'embarqué
- Multi-tâches et temps-réel
- Multi-coeur et Hyperthreading

**Exercice :** Installation de l'environnement de développement sur le système hôte (si nécessaire)

**Exercice :** Installation de l'environnement d'exécution sur la cible

**Exercice :** Création d'une routine de changement de contexte

### Structures de données et parallélisme

- Nécessité des structures de données
- Structures de données et multi-tâches
  - Les listes (simple ou double liens)
  - Listes circulaires
  - FIFOs
  - Piles
- Preuves d'intégrité des structures de données
  - Assertions
  - Pré et post-conditions

**Exercice :** Construction d'un gestionnaire de listes chaînées génériques utilisable en environnement parallèle

### Gestion mémoire

- Les algorithmes de gestion mémoire
  - Buddy system

**Exercice :** Écriture d'un gestionnaire de mémoire système simple utilisant l'algorithme "buddy"

- Best fit
- First fit
- Gestion de pools

**Exercice :** Écriture d'un gestionnaire de mémoire générique, multi-niveau

- Les erreurs mémoire
  - Fuites mémoire

- Accès à de la mémoire non allouée ou déjà libérée

**Exercice :** Amélioration du gestionnaire de mémoire pour la détection d'erreurs mémoire

- Surveillance des piles

**Exercice :** Amélioration de la commutation de contexte pour surveiller l'utilisation de la pile

## Second jour

### Les composants d'un système temps réel

- Les tâches et les descripteurs de tâches
  - Contenu du descripteur de tâche
  - Listes de descripteurs de tâches
- Changement de contexte
- Mécanismes d'ordonnancement et de préemption
  - Ordonnancement avec ou sans tic d'horloge
- Modes d'ordonnancement et preuves d'ordonnancement
  - Ordonnancement à priorités fixes
  - Ordonnancement RMA et EDF
  - Ordonnancements adaptatifs

**Exercice :** Écriture d'un ordonnanceur simple, à priorités fixes

### Gestion d'interruptions dans les systèmes temps-réel

- Besoin d'interruptions dans un système temps réel
  - Interruptions de timer
  - Interruptions de périphériques
- Notion d'interruption sur niveau ou sur front
- Acquiescement matériel et logiciel
- Vectorisation des interruptions

**Exercice :** Écriture d'un gestionnaire d'interruption simple

- Interruption et ordonnancement

**Exercice :** Extension de l'ordonnanceur pour supporter un ordonnancement en ronde (round-robin)

### Interactions entre coeurs en multicoeurs

- Cohérence de cache
  - Snooping
  - Snoop Control Unit: transferts cache à cache
  - Machine d'état MOESI
- Ordonnancement et cohérence mémoire
  - Ordre des accès
  - Ordonnancement mémoire
  - Barrières mémoire
  - Cohérence de données et DMA
- Accès aux données et multicoeurs
  - Instructions Read-Modify-Write
  - Linked-Read/Conditional-Write
- Synchronisation en multicoeurs
  - Spinlocks
  - Interruptions inter processeurs

**Exercice :** Écriture d'un spinlock

## Troisième jour

### Ordonnancement multicoeurs

- Ordonnancement multicoeurs
  - Affectation d'interruptions à un cœur
  - Ordonnanceur multicoeurs
- Optimisations multicoeurs
  - Optimisation de l'utilisation des caches
  - Éviter les "faux" partages
  - Éviter la saturation des caches

**Exercice :** Étude d'un ordonnanceur multicoeurs

### Les primitives de synchronisation

- Mise en attente et réveil des tâches
- Sémaphores

**Exercice :** Mise en œuvre des sémaphores par interaction directe avec l'ordonnanceur

- Exclusion mutuelle
  - Spinlocks et masquage d'interruptions
  - Mutex ou sémaphores

**Exercice :** Mise en œuvre du mécanisme de mutex

- Mutex récursifs et non récursifs

**Exercice :** Vérifier la bonne imbrication des mutex récursifs et l'utilisation de mutex non récursifs

- Le problème de l'inversion de priorité
- L'héritage de priorité (le mécanisme automagique)
- Le plafond de priorité (la réponse centrée sur la conception)

**Exercice :** Mise en place du mécanisme de plafond de priorité

- Mutexes et variables condition

**Exercice :** Ajout du support des variables condition aux mutex

- Les boites aux lettres

## Quatrième jour

### Solutions aux problèmes de parallélisme

- Les divers problèmes de la programmation parallèle
  - Accès concurrent non maîtrisé

**Exercice :** Le problème "producteur-consommateur", ou une illustration d'accès concurrents et sa solution

- Deadlocks (étreinte fatale)
- Livelocks (blocage vivant)
- Starvation (famine)

**Exercice :** Le problème du "dîner des philosophes", illustration des risques de deadlocks, livelocks et de famine

### Les Pthreads sous Linux

- Le standard pthread
  - threads
  - mutexes et variables condition

**Exercice :** Résolution du problèmes des lecteurs et des écrivains avec des threads POSIX

- Variables spécifiques à un thread

**Exercice :** Maintien de statistiques par thread pour le problème des lecteurs et écrivains

- Sémaphores POSIX
- Ordonnancement sous Linux
  - changements de contexte
  - politiques d'ordonnancement (temps réel, classique)

- préemption

## Cinquième jour

### Multi-tâches dans le noyau Linux

- La gestion de mémoire du noyau
  - Les algorithmes d'allocation de mémoire "buddy" et "slab"
- Gestion des tâches sous Linux
- Threads noyau Linux
  - Création
  - Terminaison
- Programmation concurrente dans le noyau
  - Opérations atomiques
  - Spinlocks
  - Spinlocks en lecture/écriture
  - Sémaphores et sémaphores en lecture/écriture
  - Mutexes
  - Verrous séquentiels
  - Le mécanisme "Lecture/Copie/Mise-à-jour" (RCU)
  - Hardware spinlock

**Exercice :** Création d'un mécanisme de barrière d'exécution à partir des primitives de synchronisation du noyau Linux

- Les mécanismes de base de synchronisation de threads
  - Les files d'attente
  - Les événements de complétion
- Les timers matériels
  - Clockevents
- Les timers logiciels
  - Délais d'exécution
  - Timers noyau
  - Timers haute résolution

**Exercice :** Création d'un événement de synchronisation, à partir des mécanismes de synchronisation de base

### Multiprocessing asymétrique

- Aperçu sur AMP
  - Architecture
  - Mémoire partagée
  - Comparaison avec SMP
- Communication entre les processeurs
- Framework OpenAMP
  - Remoteproc
  - Rpmmsg

**Exercice :** Envoi de messages entre les cœurs AMP